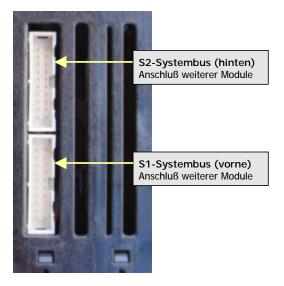


Vorderansicht



Ansicht von oben

Modulbeschreibung				
Modultyp	2-Achs Schrittmotorcontroller			
Flash-Speicher	128 kB			
Prozessor	SAB80C166			

Technische Spezifikation				
Eingangsspannung	24 VDC nominal			
Eingangssstrom	10 mA nominal			
Stromaufnahme	Nom. 60 mA, Ø 80 mA			
Signal 1	+13 bis +33 VDC			
Signal 0	-30 bis +5 VDC			
Ausgänge	RS422 5 VDC, max. 50 mA,			
Takt/Richtung	Gegentakt			
Eingänge LT Bereit	Externer potentialfreiee Kontakt			
Galvanische Trennung	Optokoppler			
Abmessungen	113x51x113 mm (BxHxT)			

eMC200SM2

Technisches Datenblatt und Anschlussbelegung

Funktion der Klemmleisten und Stecker			
Anschluß	Funktion		
S1/S2	Systembus		
KL1	Schrittmotorleistungsteil Achse 1		
KL2	Schrittmotorleistungsteil Achse 2		
KL3	Eingänge (Achse 1 und Achse 2)		
KLP	Bezugspotential Eingänge, PE-Anschluß, Moduladressierung		

Anschlußbelegung KL1 (Achse 1)			
Anschluß	Funktion		
1	Schirmanschluß		
2	Takt - Achse1		
3	Takt + Achse 1		
4	Richtung - Achse 1		
5	Richtung + Achse 1		
6	Eingang LT bereit Achse 1 (potentialfrei)		
7	Stromversorgung LT-bereit Achse 1		
8	Reserviert		

Anschlußbelegung KL2 (Achse 2)			
Anschluß	Funktion		
9	Schirmanschluß		
10	Takt - Achse2		
11	Takt + Achse 2		
12	Richtung – Achse 2		
13	Richtung + Achse 2		
14	Eingang LT-bereit Achse 2 (potentialfrei)		
15	Stromversorgung LT-bereit Achse 2		
16	Reserviert		

Anschluß	Funktion
17	Eingang Endschalter + Achse 1
18	Eingang Endschalter - Achse 1
19	Eingang Referenzschalter Achse 1
20	Eingang Schrittüberwachung Achse 1
21	Eingang Endschalter + Achse 2
22	Eingang Endschalter - Achse 2
23	Eingang Referenzschalter Achse 2
24	Eingang Schrittüberwachung Achse 2

Anschlußbelegung KLP (Versorgung und Codierung)			
Anschluß	Funktion		
25	Reserviert		
26	PE-Anschluß		
27	Ext. 0 VDC für Eingänge		
28-32	Moduladressierung		

LED			
LED	Bedeutung		
System Error	Allgemeiner Fehlerzustand		
Axis Ready A1	Achse 1 betriebsbereit		
PD Ready A1	LT betriebsbereit Achse 1		
Step Signal A1	Taktsignal Achse 1		
Direct. Signal A1	Richtungssignal Achse 1		
Axis Ready A2	Achse 2 betriebsbereit		
PD Ready A1	LT betriebsbereit Achse 2		
Step Signal A1	Taktsignal Achse 2		
Direct. Signal A1	Richtungssignal Achse 2		
Limit + A1	Endschalter + Achse 1		
Limit – A1	Endschalter - Achse 1		
Home A1	Referenzschalter + Achse 1		
Step Control A1	Schrittüberwachung Achse 1		
Limit + A2	Endschalter + Achse 1		
Limit – A2	Endschalter - Achse 1		
Home A2	Referenzschalter Achse 1		
Step Control A2	Schrittüberwachung Achse 1		

Weitere Hinweise

Weitere Hinweise finden Sie auf der Rückseite dieses Blattes.



Nehmen Sie das Modul von der Hutschiene. Entfernen Sie alle Verbindungsstecker, d.h. die Buskabel an der Oberseite des Moduls sowie die CombiCon-Stecker an der Vorder- und Unterseite des Moduls.



Entfernen Sie die Schrauben an der Ober- und Unterseite des Moduls. Öffnen Sie mit einem Schraubendreher oder ähnlichem Werkzeug die Halterungslaschen neben den Verschraubungen.



Entfernen Sie vorsichtig die Modulabdeckung. Achtung! Die LED-Anzeigen sind fest mit dem Deckel verbunden. Ziehen Sie dann langsam die Hauptplatine heraus.

Beim Ausbau der Hauptplatine beachten Sie bitte obenstehende Hinweise.

Störungsdiagnose			
Blink-Code	Bedeutung		
LED aus	Keine Stromversorgung		
1 x blinken	Betriebssystem ungültig oder defekt. Betriebssystem neu programmieren!		
2 x blinken	Keine Kommunikation mit dem Busmaster (CPU-Modul). Flachbandkabel kontrollieren.		
3 x blinken	Ungültige oder fehlerhafte Achsparameter. Bitte übertragen Sie einen gültigen Achsparameterdatensatz.		

Ist das Modul funktionsbereit, müssen die LEDs <Axis 1 Ready> und <Axis 2 Ready> dauerhaft leuchten. Liegt eine Störung vor, so wird dies durch unterschiedliche Blink-Codes dieser LEDs angezeigt.

Adressierung der Module an KLP						
K	(lemme	28	29	30	31	32
Λ	/lodul 1					
Λ	/lodul 2	zu 29	zu 28			
N	/lodul 3	zu 30		zu 28		
N	/lodul 4	zu 29	zu 28	zu 32		zu 30

Die in obiger Tabelle markierten Klemmen sind für die jeweilige Moduladresse zu brücken. Die Länge der Kodierbrücken darf 25mm nicht überschreiten.

Betriebssystem-Updates

Die aktuellen Betriebssysteme für unserer Steuerungen finden Sie im Web unter www.microdesign.de/downloads/os.htm. Zur Übertragung der Betriebssysteme an die Steuerung benötigen Sie die VMC Workbench.

Systembus Flash-Speicher Hauptprozessor RAM-Speicher Klemme KLP KL1- KL3 Anschluß LEDs

eMC200 Produktseite http://www.emc200.de

Know-How Datenbank zu eMC200 Produkten: http://www.microdesign.de/cgi-bin/knowhow.pl

VMC Workbench Produktseite http://www.vmcworkbench.de

MICRO DESIGN Kundenforum

http://www.microdesign.de/cgi-bin/forumnav.pl

Raum für Ihre Notizen